

5 線型空間

抽象的ベクトル空間 (線型空間) に関しては線形解析で扱ったと思うが, その定義は係数体が一般の体の場合も同じ定義を採用できる。

定義 5.1 K を体とする。空でない集合 V に和 (足し算) とスカラー倍が定義されていて, 次の (1)–(8) の性質を満足する時 V を K 上のベクトル空間 (vector space) といい V の各元をベクトル (vector) と呼ぶ。 $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ を V の元とし α, β を K の元とする時

- (1) $(\mathbf{u} + \mathbf{v}) + \mathbf{w} = \mathbf{u} + (\mathbf{v} + \mathbf{w})$ (結合法則)
- (2) $\mathbf{u} + \mathbf{v} = \mathbf{v} + \mathbf{u}$ (交換法則)
- (3) 特別な元 \mathbf{o} (零ベクトル又は零元と呼ばれる) が存在して任意のベクトルに対し $\mathbf{v} + \mathbf{o} = \mathbf{v}$ となる。
- (4) 任意のベクトル \mathbf{v} に対しあるベクトル \mathbf{v}' が存在して (\mathbf{v} の逆元という) $\mathbf{v} + \mathbf{v}' = \mathbf{o}$ となる (普通 $\mathbf{v}' = -\mathbf{v}$ と表す)。
- (5) $\alpha(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = \alpha\mathbf{u} + \alpha\mathbf{v}$ (分配法則)
- (6) $(\alpha + \beta)\mathbf{v} = \alpha\mathbf{v} + \beta\mathbf{v}$ (分配法則)
- (7) $(\alpha\beta)\mathbf{v} = \alpha(\beta\mathbf{v})$
- (8) $1\mathbf{v} = \mathbf{v}$

体 L が体 K の拡大体であるとき, 和は L の和, K の元との積をスカラー倍と見なすと, 定義 5.1 の (1)–(8) をみたすので, L はベクトル空間をなす。 L が K 上のベクトル空間として n 次元のとき, この n を拡大 L/K の拡大次数といい $[L : K]$ と書く。

$K = \mathbf{Q}, L = \mathbf{Q}(\sqrt{2})$ のとき, L を K 上のベクトル空間と見なすと, $1, \sqrt{2}$ が基底をなす事が分かる。よって $[\mathbf{Q}(\sqrt{2}) : \mathbf{Q}] = 2$ である。

$K = \mathbf{Q}, L = \mathbf{Q}(\sqrt[3]{2})$ のとき, L を K 上のベクトル空間と見なすと, $1, \sqrt[3]{2}, (\sqrt[3]{2})^2$ が基底をなす事が分かる。よって $[\mathbf{Q}(\sqrt[3]{2}) : \mathbf{Q}] = 3$ である。

命題 5.2 L を K の拡大体とする。 α の K 上の次数を n とすると, $[K(\alpha) : K] = n$ が成立する。

証明 $1, \alpha, \alpha^2, \dots, \alpha^{n-1}$ が基底をなす事が証明できる。

6 有限体

以下 F を有限体とする。

命題 6.1 $K \subset L$ を有限体とする。 $[L : K] = n$ とすると $\#(L) = \#(K)^n$ である。

命題 6.2 F の標数は 0 ではない。

証明 $\underbrace{1+\cdots+1}_k = \varphi(k)$ と置く。 F は有限集合なので、十分大きい n について、 $\varphi(1), \varphi(2), \dots, \varphi(n)$ がすべて異なることはない。よって $n > m$ となるある n と m に対し $\varphi(n) = \varphi(m)$ が成立する。
 $\underbrace{1+\cdots+1}_n = \underbrace{1+\cdots+1}_m$ より、 $\underbrace{1+\cdots+1}_{n-m} = 0$ が得られ、標数が 0 でない事が分かる。 ■

命題 4.4 より有限体 F の標数 p は素数である。 $F_p = \{0, 1, \underbrace{1+1, \dots, 1+\cdots+1}_{p-1}\}$ とおくと、 F_p は体となるので、 F は F_p の拡大体になっている (勿論 $F = F_p$ の場合も含む)。 F は有限集合なので、 F_p 上のベクトル空間と見たとき有限次元である。この次元を n とする。 F の基底 $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ を 1 つ決めると F の任意の元 $a \in F$ は $a = a_1\alpha_1 + \cdots + a_n\alpha_n$ と表す事ができる。即ち F は $\underbrace{F_p \times \cdots \times F_p}_n$ と同一視できるので、 $\#(F) = p^n$ である。ただし $\#(F)$ は集合 F の元の個数を表す。以上により次が示された。

定理 6.3 F を有限体とすると、ある素数 p と自然数 n が存在して $\#(F) = p^n$ である。

要素の個数が q 個である体を q 元体と呼び F_q と表す事にする。2 元体・3 元体・4 元体・5 元体は存在するが 6 元体は存在しない事が分かる。

次に 2^n 元体を具体的に見ていこう。最初は 2 元体。これは $F_2 = \mathbf{Z}_2 = \{0, 1\}$ でありすでに学んでいる。

次は 4 元体。標数は 2 なので、 $1+1=0$ となっている。 $F_2 = \{0, 1\} \subset F_4$ とみなす事ができる。 $\alpha \in F_4 - \{0, 1\}$ なる元を取ってくると $1, \alpha$ は F_2 上のベクトル空間としての F_4 の基底になっている。 α^2 は F_4 の元なので $\alpha^2 = a\alpha + b$ ($a, b \in F_2$) と書く事ができる。 $a=1$ かつ $b=1$ の場合以外は $\alpha \in F_2$ となるので $\alpha^2 = \alpha + 1$ 、これを移項して $\alpha^2 + \alpha + 1 = 0$ を得る。 α は F_2 上の既約多項式 $X^2 + X + 1$ の解である。

即ち F_2 の唯一の既約 2 次多項式 $X^2 + X + 1$ の解 α を 1 つとってきたとき、 $F_4 = F_2(\alpha)$ となっている。 $F_4 = \{0, 1, \alpha, \alpha+1\}$ であるが、0 は既約多項式 X の解、1 は既約多項式 $X+1$ の解、 $\alpha, \alpha+1$ は既約多項式 $X^2 + X + 1$ の解になっている。

4 元体の data 及びその和と積を計算機にインプリメントする事を考える。 $F_2 = \{0, 1\}$ は 1bit data として与えられていると考える。bit data として bit 和を \oplus bit 積を \odot で表す。 F_4 の元は $a\alpha + b$ の形をしている。計算機上では通常は 2 進数で ab と表現する。即ち data の集合としては通常 $D = \{00, 01, 10, 11\}$ をとる。 $ab, cd \in D$ に対し和 $+$ は $ab+cd = (a \oplus c)(b \oplus d)$ となる。積は F_4 では $(a\alpha + b)(c\alpha + d) = ac\alpha^2 + (ad+bc)\alpha + bd = ac(\alpha+1) + (ad+bc)\alpha + bd = (ac+ad+bc)\alpha + (ac+bd)$ と表されるので $ab \cdot cd = ((a \odot c) \oplus (a \odot d) \oplus (b \odot c))((a \odot c) \oplus (b \odot d))$ となる。

次に 8 元体 F_8 を考える。 F_2 上の 3 次の既約多項式は $X^3 + X^2 + 1$ と $X^3 + X + 1$ の 2 つであったが、それとどう関係するのであろう。4 元体の場合と同様に $F_2 = \{0, 1\} \subset F_8$ とみることができ、 $\alpha \in F_8 - \{0, 1\}$ とするとなる元を取ってくる。 $1, \alpha, \alpha^2$ が F_2 上のベクトル空間としての F_8 の基底になっている事を示したい。もしそうでないとすると、 $F_2[X]$ のある 2 次多項式 $f(X)$ が存在して $f(\alpha) = 0$ となっている。このとき $f(X) = X^2 + X + 1$ となり、 $F_2(\alpha) \subset F_8$ は 4 元体となる。 $[F_8 : F_2(\alpha)] = n$ とすると、命題 6.1 より $8 = 4^n$ となるがこれは矛盾。

α^3 は基底 $1, \alpha, \alpha^2$ の線型結合で書けるので、ある 3 次式 $f(X)$ に対し $f(\alpha) = 0$ である。 $f(X)$ が既約でなければ α は 2 次または 1 次の多項式の解になるがこれは矛盾、よって $f(X)$ は既約である。 F_2 上の 3 次の既約多項式は $g(X) = X^3 + X + 1$ または $h(X) = X^3 + X^2 + 1$ の 2 つである。 $g(X+1) = h(X)$ なので、 $h(\alpha) = 0$ のときは $g(\alpha+1) = h(\alpha) = 0$ となる。このとき α を $\alpha+1$ に置き換えて議論をすればよいので、 $g(\alpha) = 0$ 、即ち $f(X) = g(X)$ として話を進める。 $F_8 = \{0, 1, \alpha, \alpha+1, \alpha^2, \alpha^2+1, \alpha^2+\alpha, \alpha^2+\alpha+1\}$ となっていて、 $\alpha, \alpha^2, \alpha^2+\alpha$ は $g(X) = 0$ の解であり、 $\alpha+1, \alpha^2+1, \alpha^2+\alpha+1$ は $h(X) = 0$ の解である。

別の言い方をすると、 $g(X) = 0$ の 3 つの解 α, β, γ 、 $h(X) = 0$ の 3 つの解 $\delta, \varepsilon, \zeta$ とすると、 $F_8 = \{0, 1, \alpha, \beta, \gamma, \delta, \varepsilon, \zeta\}$ である。

演習問題 6.1 8 元体 F_8 の data 及びその和と積を 4 元体の場合と同様に計算機にインプリメントせよ。

更にしつこく 16 元体を考える。既約 4 次多項式は $f(X) = X^4 + X + 1$ 、 $g(X) = X^4 + X^3 + 1$ 、 $h(X) = X^4 + X^3 + X^2 + X + 1$ の 3 つである。 $\alpha \in F_{16} - F_2$ をとってくる。 α が既約 2 次方程式の解になる事もあるが、それは後で扱う事にして、ここではそうならないとする。 α は 3 つの既約方程式のどれかの解になっている。ここでは $f(X) = 0$ の解であるとして議論しよう。計算を実行すると $f(X) = 0$ の解は $\alpha, \alpha+1, \alpha^2, \alpha^2+1$ 、 $g(X) = 0$ の解は $\alpha^3+1, \alpha^3+\alpha, \alpha^3+\alpha^2+1, \alpha^3+\alpha^2+\alpha$ 、 $h(X) = 0$ の解は $\alpha^3, \alpha^3+\alpha+1, \alpha^3+\alpha^2, \alpha^3+\alpha^2+\alpha+1$ が分かる。残りの 2 つ $\alpha^2+\alpha$ と $\alpha^2+\alpha+1$ は 2 次方程式 $X^2 + X + 1 = 0$ の解である事が分かる。

α が既約 2 次方程式の解の場合を扱おう。前の α と混乱しないようにその元を β と書き直そう。即ち β は $X^2 + X + 1$ の解とする。 $F_2(\beta)$ は 4 元体になるのでこれを F_4 と書く。 F_4 上の 2 次既約多項式は $X^2 + X + \beta, X^2 + X + \beta + 1, X^2 + \beta X + 1, X^2 + \beta X + \beta, X^2 + (\beta + 1)X + 1, X^2 + (\beta + 1)X + \beta + 1$ の 6 個である。

$F_{16} - F_4$ から元 α をとってくる。 $1, \alpha$ は F_4 上のベクトル空間としての F_{16} の基底になる。よって α は上の 1 つの 2 次式からできる方程式の解になっている。今 $X^2 + X + \beta$ の解と仮定する。よって F_{16} の元は x, y を F_4 の元とするとき、 $x + y\alpha$ と書ける。たとえば $x = \beta + 1, y = \beta$ のとき、 $x + y\alpha = (\beta + 1) + \beta\alpha = \alpha^2 + \alpha + 1 + (\alpha^2 + \alpha)\alpha = \alpha^3 + \alpha + 1$ となっている。

次に 3^n 元体を見よう。 $n = 1$ のときは $F_3 = \mathbf{Z}_3$ である。 F_3 上の既約 1 次多項式は $X, X + 1, X + 2$ の 3 つである。既約 2 次多項式は $f(X) = X^2 + 1, g(X) = X^2 + X + 2, h(X) = X^2 + 2X + 2$ の 3 つである。 $f(X) = 0$ の解を α とすると、 $f(X) = 0$ の解は $\alpha, 2\alpha, g(X) = 0$ の解は $\alpha + 1, 2\alpha + 1, h(X) = 0$ の解は $\alpha + 2, 2\alpha + 2$ である。 $F_9 = \{0, 1, 2, \alpha, \alpha + 1, \alpha + 2, 2\alpha, 2\alpha + 1, 2\alpha + 2\}$ となっている。

既約な 3 次式は $a(X) = X^3 + 2X + 1, b(X) = X^3 + 2X^2 + 1, c(X) = X^3 + X^2 + 2, d(X) = X^3 + 2X + 2, e(X) = X^3 + 2X^2 + X + 1, f(X) = X^3 + X^2 + X + 2, g(X) = X^3 + X^2 + 2X + 1, h(X) = X^3 + 2X^2 + 2X + 2$ である。 $a(X) = 0$ の解を α とすると、 $a(X) = 0$ の解は $\alpha, \alpha + 1, \alpha + 2, b(X) = 0$ の解は $2\alpha^2 + 1, 2\alpha^2 + 2\alpha, 2\alpha^2 + \alpha, c(X) = 0$ の解は $\alpha^2 + 2, \alpha^2 + \alpha, \alpha^2 + 2\alpha, d(X) = 0$ の解は $2\alpha, 2\alpha + 1, 2\alpha + 2, e(X) = 0$ の解は $2\alpha^2, 2\alpha^2 + 2\alpha + 2, 2\alpha^2 + \alpha + 2, f(X) = 0$ の解は $\alpha^2, \alpha^2 + \alpha + 1, \alpha^2 + 2\alpha + 1, g(X) = 0$ の解は $\alpha^2 + 1, \alpha^2 + \alpha + 2, \alpha^2 + 2\alpha + 2, h(X) = 0$ の解は $2\alpha^2 + 2, 2\alpha^2 + 2\alpha + 1, 2\alpha^2 + \alpha + 1$ である。