

4.2 行列式の定義と性質

n 次行列に対してその行列式を定義しよう。本質的には 3 次の場合と同様であるが次数が高い分見かけは複雑になる。

定義 4.12 $A = (\mathbf{a}_1 \cdots \mathbf{a}_n) \in M(n; \mathbf{K})$ に対し A の行列式 $\det(A) = \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ をベクトルの n 個の組からスカラーへの写像で次の性質を満たすものとして定義する⁽¹⁾。

(1) 多重線型性 各 i ($i = 1, \dots, n$) に対し

$$1) \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i + \mathbf{a}'_i, \dots, \mathbf{a}_n) = \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) + \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}'_i, \dots, \mathbf{a}_n)$$

$$2) \det(\mathbf{a}_1, \dots, \alpha \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = \alpha \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n)$$

(2) 交代性 $\det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) = -\det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n)$

(3) 基本ベクトルに対する値 $\det(E) = 1$ 但し, E は単位行列。また, 同じことだが,

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \mathbf{e}_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ とすると, } \det(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n) = 1.$$

演習問題 4.9 $\mathbf{a}_i = \mathbf{a}_j$ ($i < j$) のとき $\det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = 0$ を示せ。

$\det(A)$ のことを $|A|$ と書く。 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & a_{ij} & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$ に対し

$$\det(A) = \left| \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & a_{ij} & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \right| \text{ と表すべきかもしれないが普通}$$

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & a_{ij} & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

と書く。一般の n について前節と同じ様に計算をして書き下す事もできないわけではないが余り実際的ではない⁽²⁾。

このプリントも含め講義関連のプリントは <http://math.cs.kitami-it.ac.jp/~kouno/kougi.html> においてある。

⁽¹⁾ 厳密に言うところの様な性質を持つものが存在する事を示す必要がある。それについてはこの節の最後で簡単にふれる

⁽²⁾ 実際実行してみると 4 次行列の行列式の場合項が 24 個, 5 次行列の行列式の場合項が 120 個, n 次行列の行列式の場合 $n!$ 個でくる。

定義に基づいて計算していくよりもいくつかの性質を証明しそれを用いて計算を実行した方が効率的である。そのためにいくつかの命題を必要とする。

命題 4.13

$$\det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i + \alpha \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) = \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n)$$

命題 4.14

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n-1} & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n-11} & \cdots & a_{n-1n-1} & a_{n-1n} \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{nn} \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n-11} & \cdots & a_{n-1n-1} \end{vmatrix}$$

命題 4.13 の証明：

$$\begin{aligned} & \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i + \alpha \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) \\ &= \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) + \det(\mathbf{a}_1, \dots, \alpha \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) \\ &= \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) + \alpha \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) \\ &= \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) \blacksquare \end{aligned}$$

命題 4.14 を証明するため次の補題を証明する。

補題 4.15 $F(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ をベクトルの組からスカラーへの写像で定義 4.12 の (1) 多重線型性 (2) 交代性を満足するものとする。この時 e_1, \dots, e_n を基本ベクトルとすると

$$F(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = F(e_1, \dots, e_n) \det(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$$

が成立する。

略証 $C = F(e_1, \dots, e_n)$ とおくと $F(e_1, \dots, e_n) = C \det(e_1, \dots, e_n)$ が成立する。 F, \det の交代性より $F(e_2, e_1, \dots, e_n) = C \det(e_2, e_1, \dots, e_n)$ 等が成立する。一般的に書くと $a(1), \dots, a(n)$ を 1 から n までの自然数を適当に入れ替えたものとする

$$F(e_{a(1)}, \dots, e_{a(n)}) = C \det(e_{a(1)}, \dots, e_{a(n)})$$

$\mathbf{a}_j = a_{1j}e_1 + \cdots + a_{nj}e_n$ とおき多重線型性を使うと $F(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ は $F(e_{a(1)}, \dots, e_{a(n)})$ の和で表す事ができる。よって O.K.。■

演習問題 *4.10 補題 4.15 の証明を完全なものにせよ。

命題 4.14 の証明：

$$\mathbf{a}'_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n-11} \end{pmatrix}, \dots, \mathbf{a}'_{n-1} = \begin{pmatrix} a_{1n-1} \\ \vdots \\ a_{n-1n-1} \end{pmatrix} \text{とおき}$$

$$F(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}'_{n-1}) = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n-1} & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n-11} & \cdots & a_{n-1n-1} & a_{n-1n} \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{vmatrix}$$

とすると F は $n-1$ 次での多重線型性と交代性を持つ事が分る。定数 $C = F(e'_1, \dots, e'_{n-1})$ とおくと補題 4.15 より $F(a'_1, \dots, a'_{n-1})$ は $n-1$ 次の行列式の C 倍になる。よって $C = a_{nn}$ である事を示せば証明が終わる。命題 4.13 より, j 列の $-a_{jn}$ 倍を n 列に加えても行列式の値は変わらないので

$$\begin{vmatrix} 1 & \cdots & 0 & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 & a_{n-1n} \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{nn}|E_n| = a_{nn} \blacksquare$$

命題 4.13 は列基本変形の 3 番目の変形 (ある列の何倍かを別の列に加える) をしても行列式の値は変化しないという事を意味している。また行列式の定義の性質 (2) は列基本変形の 2 番目の変形 (ある列と別の列の入れ換え) をすると符号が変わる事を意味している。更に行列式の定義の性質 (1)–(2) は列基本変形の 1 番目の変形 (ある列を何倍かする, ただし 0 倍は行わない) をすると行列式も何倍かされる事を意味している。

基本変形には行基本変形と列基本変形があった。列基本変形と行列式の間には前述の様な関係があるが, 行基本変形に関してはどうであろう。同様の関係が成立する事が示されるが, これをもう一度列の場合と同じように証明するのは面倒臭いので次の定理を用意する。

定理 4.16

$$\det(A^T) = \det(A)$$

略証 ここでは後で証明する定理 4.22 を用いる⁽³⁾。 $M = \{A \in M(n; \mathbf{K}) \mid \det A^T = \det A\}$ とおく。 $M = M(n; \mathbf{K})$ を示せばよい。 $M \subseteq M(n; \mathbf{K})$ は明らかなので $M \supseteq M(n; \mathbf{K})$ を示す。

最初に $A, B \in M$ ならば $AB \in M$ を示す。定理 4.22 より $\det(AB) = \det(A)\det(B)$ が成立している。 $A, B \in M$ のとき $\det(A^T) = \det(A), \det(B^T) = \det(B)$ である。このとき $\det((AB)^T) = \det(B^T A^T) = \det(B^T)\det(A^T) = \det(B)\det(A) = \det(A)\det(B) = \det(AB)$ なので $AB \in M$ が分かる。

基本行列は M に属する。また標準型の行列も M に属する。命題 3.2 より任意の n 次行列 A は基本行列 P_1, \dots, P_t と Q_1, \dots, Q_s 及び標準型の行列 H を用いて $A = P_1 \cdots P_t H Q_1 \cdots Q_s$ と書ける。上に示した事から $P_1 P_2 \in M$ が分かる。以下同様に $P_1 P_2 \cdots P_t \in M$ が分かる。 $Q_1 \cdots Q_s \in M$ かつ $H \in M$ なので $A = P_1 \cdots P_t H Q_1 \cdots Q_s \in M$ が得られる。 \blacksquare

転置行列ではもとの行列の列は行に, 行は列に変わるので定理 4.16 を用いると命題 4.13 及び命題 4.14 は次の形になる。

命題 4.17

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{j1} + \alpha a_{i1} & \cdots & a_{jn} + \alpha a_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{j1} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

⁽³⁾定理 4.22 の証明にここで証明した定理及びその帰結を用いなければ順序の逆転は許される。

命題 4.18

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n-1} & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n-11} & \cdots & a_{n-1n-1} & 0 \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn-1} & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{nn} \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n-11} & \cdots & a_{n-1n-1} \end{vmatrix}$$

[小文字で書いてある。興味のある人は参考に。] 定義 4.12 で行列式を定義したが、このようなものが実際に存在する事を証明する必要がある。一般には条件が相矛盾するものであると存在しないという場合もあるからである。存在について簡単にふれるが、証明等の細かいところはテキスト 3 章 §1-2 参照の事。

n を自然数とする。集合 $\{1, 2, \dots, n\}$ を N と書く事にする。 N から N への 1 対 1 写像全体の集合を S_n と書き n 次対称群という。また S_n の元を置換という。 S_n には合成写像で積を定義する事ができる。 S_n の元 σ で、ある 2 つの自然数 i, j に対しては $\sigma(i) = j, \sigma(j) = i$ となり、他の自然数は固定するものを ($k \neq i, j$ なら $\sigma(k) = k$) 互換と呼ぶ。この時次が成立する。

定理 4.19 任意の置換は何個かの互換の積として表わされる。この時互換の個数が偶数であるか、奇数であるかは表わし方によらない。

置換 σ が偶数個の互換の積で表わされる時偶置換、奇数個の積で表わされる時奇置換という。記号 sgn を σ が偶置換の時 $+1(\text{sgn } \sigma = 1)$ 、奇置換の時 $-1(\text{sgn } \sigma = -1)$ で定義する。

演習問題 4.11 テキストを参考にして定理 4.19 を証明せよ。

以上の準備の元で行列式は次の様に定義される。

定義 4.20 $A = (a_{ij}) \in M(n; \mathbf{K})$ に対し

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn } \sigma a_{1\sigma(1)} a_{2\sigma(2)} \cdots a_{n\sigma(n)}$$

ただし和において σ はすべての置換を動く。

$n = 2$ の場合具体的に書いてみよう。 S_2 の元は $\{1, 2\}$ から $\{1, 2\}$ への 1 対 1 写像なので 2 つ存在する。 σ_1 を $\sigma_1(1) = 1, \sigma_1(2) = 2$ とし、 σ_2 を $\sigma_2(1) = 2, \sigma_2(2) = 1$ とする。 $\text{sgn } \sigma_1 = 1, \text{sgn } \sigma_2 = -1$ である。

$$\det(A) = \text{sgn } \sigma_1 a_{1\sigma_1(1)} a_{2\sigma_1(2)} + \text{sgn } \sigma_2 a_{1\sigma_2(1)} a_{2\sigma_2(2)} = a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}$$

と具体的に書き下せる。

演習問題 4.12 $n = 3$ の場合定義 4.20 を具体的に書き下せ。

演習問題 4.13 ここで定義した $\det(A)$ が定義 4.12 の (1) 多重線型性、(2) 交代性、(3) 単位値を満たす事を示せ (テキスト参照の事)。